

MOUVEMENTS À FORCE CENTRALE

1 Force centrale

1.1 Définition

Un mouvement à force centrale est le mouvement d'un point soumis à une force \vec{F} dont le support passe toujours par un point O (centre de force) fixe dans un référentiel galiléen.

Force centrale isotrope : $\vec{F} = f(r)\vec{u}_r$

Une force centrale isotrope dérive d'une énergie potentielle Ep . Ep est une primitive de $-f$.

1.2 Loi des aires

1.2.1 Conservation du moment cinétique

$$\frac{d\vec{\sigma}_0}{dt} = \vec{OM} \wedge \vec{F} = \vec{0} \Rightarrow \vec{\sigma}_0 = C^{te}$$

Or $\vec{\sigma}_0 = \vec{OM} \wedge m\vec{v} = \vec{r} \wedge m\vec{v}$. On pose $\vec{C} = \vec{r} \wedge \vec{v}$ (vecteur constant).

$$\vec{\sigma}_0 = m\vec{C}$$

1.2.2 Conséquence

* Si $\vec{\sigma}_0 = \vec{0}$ donc la trajectoire est une droite passant par O .

* Si $\vec{\sigma}_0 \neq \vec{0}$: on choisit \vec{u}_z tel que $\vec{\sigma}_0 = \sigma\vec{u}_z$ ($\sigma > 0$).

Donc $\vec{C} = C\vec{u}_z = \vec{OM} \wedge \vec{v} = C^{te}$ donc $\vec{OM} \perp \vec{C}$, le mouvement est plan.

En coordonnées polaires, $\vec{C} = r^2\dot{\theta}\vec{u}_z$ donc $r^2\dot{\theta} = C^{te}$

Loi des aires :

Vitesse aréolaire : $v_a = \frac{dS}{dt}$ où dS est la surface balayée par \vec{OM} pendant dt . $dS = \frac{\|\vec{r} \wedge d\vec{r}\|}{2}$ $v_a = \frac{C}{2}$

$$\text{Loi des aires : } v_a = \frac{C}{2} = \frac{r^2\dot{\theta}}{2} \quad C = \text{constante des aires}$$

1.3 Conservation de l'énergie mécanique

1.3.1

Pour un mouvement à force centrale isotrope, Em se conserve : $\frac{dEm}{dt} = \mathcal{P}_{\vec{F}_{nc}} = 0 \Rightarrow Em = C^{te}$. On a un problème à 2 paramètres : r et θ .

1.3.2 Potentiel efficace

$$Em = Ec + Ep$$

$$* Ec = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2)$$

* $Ep = Ep(r)$ car c'est une primitive de $-f$.

On pose $Ep_{\text{eff}} = \frac{\sigma^2}{2mr^2} + Ep(r)$, donc $Em = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + Ep_{\text{eff}}$, ce qui nous ramène à un problème à 1 paramètre : on cherche r , puis on obtient $\dot{\theta}$ avec la constante des aires, puis θ en intégrant.

En traçant le graphe de Ep_{eff} , on trouve le domaine possible pour le mouvement suivant la valeur de Em

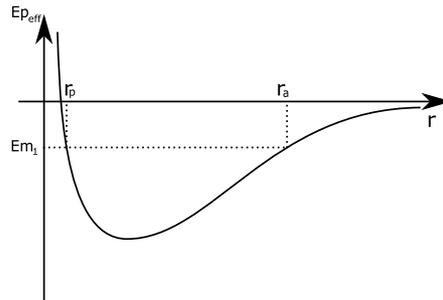
2 Champ de force newtonien

2.1 Définition

\vec{F} est une force newtonienne si $\vec{F} = \frac{K}{r^2} \vec{u}_r$. C'est une force centrale qui dérive d'une énergie potentielle $E_p = \frac{K}{r}$

- Si $K > 0$, la force est attractive.
- Si $K < 0$, la force est répulsive.
- Si $K = 0$, la force n'est pas avec toi.

2.2 Nature de la trajectoire



$$\vec{F} = \frac{K}{r^2} \vec{u}_r \quad Em = \frac{1}{2} m \dot{r}^2 + \underbrace{\frac{\sigma^2}{2mr^2} + \frac{K}{r}}_{E_{p_{eff}}}$$

* Si $Em < 0$: état lié, $r_p < r < r_a$. La trajectoire est une ellipse dont l'un des foyers est le centre de force. Points remarquables :

- P = point la plus proche de O , r_p = péricentre.
- A = point le plus éloigné de O , r_a = apocentre.

$$v_p = v_{\min} \quad v_a = v_{\max} \quad Em = \frac{K}{2a} \quad (a = \text{demi grand axe}) \quad \text{et} \quad \frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2 m}{|K|}$$

* Si $Em = 0$: état de diffusion, la trajectoire est une parabole de foyer O .

* Si $Em > 0$: état de diffusion, la trajectoire est un arc d'hyperbole dont un des foyers est le centre de force.

2.3 Trajectoire circulaire

a le rayon de la trajectoire.

$$v = \sqrt{\frac{-K}{ma}} \quad Em = \frac{K}{2a} \quad T = \frac{2\pi a}{v}$$

2.4 Lois de Képler

- Les planètes décrivent des ellipses ont le centre du soleil est l'un des foyers.
- Le rayon vecteur pour une planète donnée balaie des aires égales en des durées égales.
- $\frac{T^2}{a^3}$ est indépendant de la planète considérée.

2.5 Vitesse de libération

C'est la vitesse minimale qu'il faut communiquer à un point matériel pour le libérer de l'attraction d'un corps. Sur terre, $v_{lib} = 11,2 \text{ km.s}^{-1}$